

$$1. a) A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 3 \\ 2 & -1 & 1 & 3 & 5 \\ 1 & 1 & 2 & 0 & 4 \\ 0 & 2 & 2 & -2 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & 2 & -2 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

2 pivots, dus rang $A = 2$.

b) $\dim \text{Nul}(A) = n - r = 5 - 2 = 3$. Basis voor $\text{Nul}(A)$:

$$\left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \quad (\text{Men kiest elk v/d vrije variabelen een keer gelijk aan 1, en de overige 0})$$

c) Elke rij uit A staat $\perp$ elke vector uit $\text{Nul}(A)$.
Men neme dus bijv. de eerste 2 rijen uit A .

$$2. a) Bv = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 1 & 3 & -1 \\ 1 & -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{dus}$$

v is eigenvector bij de eigenwaarde 0.

$$b) B - 4I = \begin{pmatrix} -2 & 2 & 2 \\ 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix} \text{ heeft rang 1 dus 4 is e.w.}$$

van B en bijbehorende eigenvector heeft basis $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

c) B is diagonaliseerbaar want er is een basis van eigen-vectoren. Men neme bijv. $P = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ en $D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$.

$$3. a) \begin{pmatrix} 1 & -2 & 4 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 5 & 7 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 4 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & 7 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 4 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}$$

3 pivots, dus rang 3 dus lin. onafh. rijen

De 3 opspannende vectoren zijn dus onafh., dus basis.

b) Gelukkig geldt al $v_1 \perp v_2$ dus we hoeven alleen wat aan v_3 te doen:

$$\begin{aligned} u_3 &= v_3 - \frac{v_3 \cdot v_1}{v_1 \cdot v_1} v_1 - \frac{v_3 \cdot v_2}{v_2 \cdot v_2} v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 5 \\ 7 \end{pmatrix} - \frac{21}{21} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{12}{6} \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 5 \\ 7 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ -1 \\ 5 \end{pmatrix} \quad (\text{even controleren; o.k.}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} c) \hat{y} &= \frac{y \cdot v_1}{v_1 \cdot v_1} v_1 + \frac{y \cdot v_2}{v_2 \cdot v_2} v_2 + \frac{y \cdot u_3}{u_3 \cdot u_3} u_3 = \frac{21}{21} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{6}{6} \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{30}{30} \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ -1 \\ 5 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 4 \\ 6 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

4. Bij $A = \begin{pmatrix} 2 & 6 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$, dan eigenwaarden van A zijn 0 en 5. Eigenvectoren:

$\lambda = 0$: $\begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix}$

$\lambda = 5$: $\begin{pmatrix} -3 & 6 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}$, dan $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ e.v. bij $\lambda = 5$.

De algemene oplossing is dan:

$$\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} e^{0t} + c_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} e^{5t} = \begin{pmatrix} -3c_1 + 2c_2 e^{5t} \\ c_1 + c_2 e^{5t} \end{pmatrix}$$

5. a) Onwaar: als A is $m \times n$ en $\text{Col } A = \mathbb{R}^3$ dan $m = 3$ en $\text{Nul } A = \mathbb{R}^2$ dan $n = 2$. Echter: een 3×2 matrix kan nooit kolonair rang dan 2 hebben.

b) Waar: als $A = PBP^{-1}$ dan $A^2 = PBP^{-1}PBP^{-1} = PB^2P^{-1}$

c) Onwaar: Neem bijv. $U = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ en $\underline{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ dan U orthog. kolommen; $\|\underline{x}\| = 1$ en $\|U\underline{x}\| = 2$.

d) Onwaar: $Q(\underline{x}) = \underline{x}^T A \underline{x}$ met $A = \begin{pmatrix} 1 & 3/2 \\ 3/2 & 1 \end{pmatrix}$
 $\det A < 0$ dan A heeft een pos. en een neg. e.w.

6. a) Stel $c_1 \underline{x}_1 + c_2 \underline{x}_2 = \underline{0}$ (*) dan $A(c_1 \underline{x}_1 + c_2 \underline{x}_2) = c_1 A \underline{x}_1 + c_2 A \underline{x}_2 = \lambda_1 c_1 \underline{x}_1 + \lambda_2 c_2 \underline{x}_2 = A \underline{0} = \underline{0}$

uit (*) volgt $\lambda_1 c_1 \underline{x}_1 + \lambda_2 c_2 \underline{x}_2 = \underline{0}$

dan (aftrekken!) $(\lambda_2 - \lambda_1) c_2 \underline{x}_2 = \underline{0}$ Waar

$\lambda_2 - \lambda_1 \neq 0$ en $\underline{x}_2 \neq \underline{0}$ volgt $c_2 = 0$ en dan $c_1 = 0$

b) $\lambda_1 (\underline{x}_1 \cdot \underline{x}_2) = (\lambda_1 \underline{x}_1) \cdot \underline{x}_2 = (A \underline{x}_1) \cdot \underline{x}_2 = (A \underline{x}_1)^T \underline{x}_2 = \underline{x}_1^T A^T \underline{x}_2 = \underline{x}_1^T A \underline{x}_2 = \underline{x}_1^T (\lambda_2 \underline{x}_2) = \underline{x}_1 \cdot (\lambda_2 \underline{x}_2) = \lambda_2 (\underline{x}_1 \cdot \underline{x}_2)$

Dan (daar $\lambda_1 \neq \lambda_2$) moet wel gelden: $\underline{x}_1 \cdot \underline{x}_2 = 0$.

c) Stel $A = PBP^{-1}$ en $\underline{x} \neq \underline{0}$ is e.v. van B bij de e.w. λ . Dan $B\underline{x} = \lambda \underline{x}$. Zij nu $\underline{y} = P\underline{x}$ dan ook $\underline{y} \neq \underline{0}$ (want P inv.) en $A\underline{y} = PBP^{-1}\underline{y} = PBP^{-1}P\underline{x} = PB\underline{x} = P\lambda \underline{x} = \lambda P\underline{x} = \lambda \underline{y}$ dan $\underline{y}$ is e.v. van A bij dezelfde e.w. λ . Omgekeerd gaat net zo. (Men kan ook laten zien dat A en B zelfde karakter. polynoom hebben)