

Beknopte uitleg van de toets/het tentamen Lineaire Algebra II a.d.d. 19-04-1999

1 (a)

$$A \cdot v = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = 1v$$

Dus v is eigenvector en 1 is de bijbehorende eigenwaarde.

$$(b) A - (-1)I = \begin{bmatrix} 2 & -2 & 4 & 0 & 2 \\ 2 & 2 & 2 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & -2 & -2 & -4 \\ 1 & 1 & 0 & 2 & 3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -2 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$[A - (-1)I] x = 0$ geeft vrije variabelen x_3, x_4, x_5 ; $x_2 = x_3 - x_4 - x_5$, $x_1 = -x_3 - x_4 + x_5$. Dan: $x = x_3 v_1 + x_4 v_2 + x_5 v_3$

$$\text{met } v_1 = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, v_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, v_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \quad \text{Gram-Schmidt: } b_1 = v_1; b_2 = v_2 - \frac{v_2 \cdot b_1}{b_1 \cdot b_1} b_1 = v_2 - 0 b_1 = v_2; \\ b_3 = v_3 - \frac{v_3 \cdot b_1}{b_1 \cdot b_1} b_1 - \frac{v_3 \cdot b_2}{b_2 \cdot b_2} b_2 = v_3 - \frac{1}{3} b_1 - \frac{3}{3} b_2 = \begin{bmatrix} -2/3 \\ 1/3 \\ -1/3 \\ 1/3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

De gevraagde basis is $\{b_1, b_2, b_3\}$

$$(c) \left. \begin{array}{l} \text{Eigenwaarde 1 heeft algebraische multipliciteit } \geq 1 \\ \text{, " " " " " } \end{array} \right\} \text{Span 5 dus: } \left. \begin{array}{l} 2 \\ 3 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{array} \right\} \text{met mult. 1} \\ \left[\det A \neq 0, \text{plus 0 is een eigenwaarde} \right] \text{ (Inverse-matrix-stelling)} \quad \left. \begin{array}{l} 3 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{array} \right\} \text{met mult. 1.}$$

$$2 (a) \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} \frac{1}{2}\sqrt{3} - \lambda + \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 1 & \frac{1}{2}\sqrt{3} - \lambda - \frac{1}{2} \end{vmatrix} = \left(\frac{1}{2}\sqrt{3} - \lambda\right)^2 - \frac{1}{4} + \frac{1}{2} = \left(\frac{1}{2}\sqrt{3} - \lambda\right)^2 + \frac{1}{4} \Rightarrow \text{Dus } \lambda = \frac{1}{2}\sqrt{3} \pm \frac{1}{2}i = a \pm bi$$

Kies $a = \frac{1}{2}\sqrt{3}$, $b = \frac{1}{2}$. Dan eigenvector bij $\lambda \pm \frac{1}{2}\sqrt{3} - \frac{1}{2}i$: $\begin{bmatrix} \frac{1}{2}i + \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 1 & \frac{1}{2}i - \frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = 0$. Dan $x = \begin{bmatrix} 1 \\ 1+i \end{bmatrix}$

Kies $S = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$, $A = SDS^{-1}$ en $D = \begin{bmatrix} a & -b \\ b & a \end{bmatrix}$ is draaiing over 30° .

$$(b) A^9 = S D^9 S^{-1}. D^9 \text{ is draaiing over } 570^\circ = 360^\circ + 180^\circ + 30^\circ. \text{ Dus } D^9 = -D$$

$$\text{Dus } A^9 = S D^9 S^{-1} = S -D S^{-1} = -A. \text{ Dus } A^9 = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2}\sqrt{3} - \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ -1 & -\frac{1}{2}\sqrt{3} + \frac{1}{2} \end{bmatrix}.$$

$$3 (a) A = \begin{bmatrix} 4 & 6 \\ 6 & 9 \end{bmatrix} \quad (b) \text{Eigenwaarden van } A: 0 \text{ en } 15. \text{ Niet beide positief dus } A \text{ is niet}$$

positief definit.

$$4 (a) \text{Fout: } A = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad |A - \lambda I| = |B - \lambda I| = \lambda^2 \text{ én } SAS^{-1} = A \text{ wat } S \text{ ook is.}$$

$$(b) A = SDS^{-1}. \text{ Dan } A^T = (S^T)^{-1} D^T S^T = T^T D T^T \text{ met } T = (S^T)^T. \text{ (Immers } D = D^T)$$

Dus A gelijkvormig met D en D gelijkvormig met A^T . Dus A en A^T gelijkvormig. Goed dus

(c) Ja, stelling

(d) (Ieder ruimte heeft orthonormale basis!) Fout: $V_b := A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$. Eigenruimte bij 0: $\text{span}\left\{\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}\right\}$

(e) Fout, bij een eigenwaarde zijn oneindig veel eigenvectoren.

5 (a) Bedenk $q_1 = q_1$, $q_2 = q_1 + q_2$, $q_3 = q_1 - q_2$. Dus $\text{Col } A = \text{span } \{q_1, q_2\}$, $q_1 \perp q_2$. Dus $\{q_1, q_2\}$ orthog. basis

$$(b) \hat{b} = \frac{b \cdot q_1}{q_1 \cdot q_1} q_1 + \frac{b \cdot q_2}{q_2 \cdot q_2} q_2 = q_1 + q_2 = \begin{bmatrix} \frac{2}{3} & 1 & -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{bmatrix}^T$$

$$(c) \text{De kleinste kwadraten oplossing is de oplossing van: } Ax = \hat{b}. \text{ Neem } x = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}. \text{ Dan } Q R x = Q \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = q_1 + q_2 = \hat{b}. \\ [\text{Immers } \hat{b} = a_2!]$$



Duur: $1\frac{1}{2}$ uur

16-08-1999

1. Zij

$$A = \begin{bmatrix} 9 & 3 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 16 & 7 & 1 & -8 \\ 24 & 12 & 0 & -11 \end{bmatrix}, \quad v = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}.$$

- (a) Toon aan dat v een eigenvector van A is en bepaal de bijbehorende eigenwaarde.
- (b) Toon aan dat 1 een eigenwaarde is van A . Bepaal een basis voor de bijbehorende eigenruimte.
- (c) Bepaal de eigenwaarden van A met hun (algebraïsche) multipliciteten.
- (d) Is A wel of niet diagonaliseerbaar?

2. Gegeven zijn de matrix $A = \begin{bmatrix} -11 & 6 \\ -18 & 10 \end{bmatrix}$, en het stelsel differentiaalvergelijkingen

$$\begin{cases} x'_1(t) = -11x_1(t) + 6x_2(t), \\ x'_2(t) = -18x_1(t) + 10x_2(t), \\ x_1(0) = 1, \\ x_2(0) = 1. \end{cases}$$

- (a) Bepaal een diagonaalmatrix D en een inverteerbare matrix P zó dat $A = PDP^{-1}$.
- (b) Bepaal de oplossing $\begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix}$ van het stelsel differentiaalvergelijkingen.

3. Zij

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 2 & 2 & 2 \\ 1 & 3 & -1 \\ 0 & 2 & -2 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 1 \\ 5 \\ 3 \\ 5 \end{bmatrix}.$$

- (a) Bepaal een orthonormale basis voor de kolomruimte van A .
- (b) Bepaal een kleinste-kwadraten-oplossing van $Ax = b$.

Z.O.Z.

4. Zij \mathbf{P}_2 de vectorruimte van de polynomen van de graad ten hoogste twee met reële coëfficiënten. Zij $\mathcal{B} = \{1, t + 1, t^2 + t + 1\} \subset \mathbf{P}_2$. Dan is \mathcal{B} een basis van \mathbf{P}_2 . Zij $T : \mathbf{P}_2 \rightarrow \mathbf{P}_2$ de lineaire transformatie waarvan de matrix $[T]_{\mathcal{B}}$ ten opzichte van \mathcal{B} gegeven is door

$$[T]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -2 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Zij $p(t) = t^2 + 2t + 1$. Het beeld van $p(t)$ onder T schrijven we als $(Tp)(t) = at^2 + bt + c$. Bepaal de getallen a , b , en c .

Normering:

- 1 a: 2; 2 a: 3; 3 a: 4; 4: 4.
 b: 4 b: 3 b: 4
 c: 2
 d: 1

$$\text{Eindcijfer} = 1 + \frac{\text{totaal}}{3}.$$